4/5/1 (Item 1 from file: 351) .
DIALOG(R) File 351: Derwent WPI
(c) 2001 Derwent Info Ltd. All rts. reserv.

010240803 \*\*Image available\*\*
WPI Acc No: 1995-142058/199519

XRPX Acc No: N95-111718

Image processing system for multiple copying machines - incorporates relay which relays digital image signal from lower address station to higher address station which are connected in series by interface unit provided in each station

Patent Assignee: CANON KK (CANO )

Inventor: KITAMURA T; KURITA M; SUZUKI Y; UTAGAWA T Number of Countries: 002 Number of Patents: 002

Patent Family:

Kind Patent No Kind Date Applicat No Date Week JP 7065145 JP 93209395 US 94288304 Α 19950310 Α 19930824 199519 Α 19940810 US 5715066 Α 19980203

Priority Applications (No Type Date): JP 93209395 A 19930824 Patent Details:

Patent No Kind Lan Pg Main IPC Filing Notes

JP 7065145 A 21 G06T-001/00 US 5715066' A 24 H04N-001/32

Abstract (Basic): JP 7065145 A

The image processing system incorporates two or more sets of copying machines connected to two or more stations with address values. An interface unit is provided in each station. The first interface unit of station 1 is connected to the second interface unit of station 2 which is connected to the third interface unit of station 3 and so on. The first interface unit is connected with a host computer.

A reading part of the image processor reads the original placed in a platen glass. The image signal from the reading part is digitised and the resulting digital image signal is memorised. This digital image signal is output to the first station and the first interface unit generates the digital image signal in the first station. A relay relays the digital image signal obtained from the first station to the second station. The second interface unit generates the digital image signal obtained from the first station. Similarly the digital image signal from the lower address station is relayed to the higher address station.

ADVANTAGE - Transmits image data to external device, provides extendibility by connecting two or more image processors in series and transmitting image signal from arbitrary image processor to every image processor.

Dwg.13/13

Title Terms: IMAGE; PROCESS; SYSTEM; MULTIPLE; COPY; MACHINE; INCORPORATE; RELAY; RELAY; DIGITAL; IMAGE; SIGNAL; LOWER; ADDRESS; STATION; HIGH; ADDRESS; STATION; CONNECT; SERIES; INTERFACE; UNIT; STATION

Derwent Class: S06; T01; W02

International Patent Class (Main): G06T-001/00; H04N-001/32

International Patent Class (Additional): H04N-001/00

File Segment: EPI

4/5/2 (Item 1 from file: 347)
DIALOG(R)File 347:JAPIO
(c) 2000 JPO & JAPIO. All rts. reserv.

04772545 \*\*Image available\*\*
IMAGE PROCESSOR AND IMAGE PROCESSING SYSTEM

PUB. NO.: 07-065145 JP 7065145 A]
PUBLISHED: March 10, 1995 (19950310)

INVENTOR(s): KURITA MITSURU

KITAMURA TOSHIYUKI SUZUKI YASUMICHI UTAGAWA TSUTOMU

APPLICANT(s): CANON INC [000100] (A Japanese Company or Corporation), JP

(Japan)

APPL. NO.: 05-209395 [JP 93209395]
FILED: August 24, 1993 (19930824)
INTL CLASS: [6] G06T-001/00; H04N-001/00

JAPIO CLASS: 45.9 (INFORMATION PROCESSING -- Other); 44.7 (COMMUNICATION

-- Facsimile)

JAPIO KEYWORD:R098 (ELECTRONIC MATERIALS -- Charge Transfer Elements, CCD & BBD)

#### ABSTRACT

PURPOSE: To provide the image processor and its system which are superior in expandability.

CONSTITUTION: The system is constituted by connecting plural digital copying machines (station) having common constitution, namely, a station 1001 (address value '0') and a station 1002 (address value '1'), the station 1002 and a station 1003 (address value '2'), and the station 1003 and a station 1004 (address value '3'). The interface parts of the stations 1001-1004 output image signals generated by the respective stations to the stations which are high and low in connection address value, inputs the image signals from the stations which are high and low in connection address value, and repeat the image signals from the stations which are high in connection address value to the stations which are low or from the stations which are low in connection address value to the stations which are high.

(19) 日本国特許庁 (JP)

# (12) 公開特許公報(A)

## (11)特許出願公開番号

# 特開平7-65145

(43)公開日 平成7年(1995)3月10日

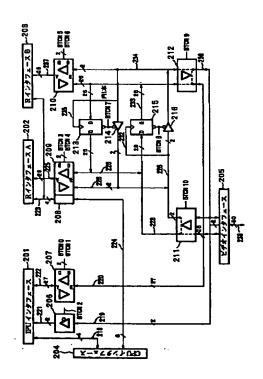
(51) Int.Cl. <sup>6</sup> G 0 6 T	1/00	識別記号	庁内整理番号	FΙ	技術表示個	前
H04N	1/00	107 B	8125-5L	G 0 6 F	15/ 62 A	
				審查請求	未請求 請求項の数7 OL (全 21 ]	頁)
(21)出願番号		特顧平5-209395		(71)出顧人	000001007 キヤノン株式会社	
(22)出顧日		平成5年(1993)8	月24日	(72)発明者	東京都大田区下丸子3丁目30番2号 栗田 充 東京都大田区下丸子3丁目30番2号 キ ノン株式会社内	<del>-</del> ヤ
				(72)発明者	北村 敏之 東京都大田区下丸子3丁目30番2号 キ ノン株式会社内	*
				(72)発明者	鈴木 康道 東京都大田区下丸子3丁目30番2号 キ ノン株式会社内	*
			,	(74)代理人	弁理士 大塚 康徳 (外1名) 最終頁に説	<b>2</b> <

# (54) 【発明の名称】 画像処理装置及び画像処理システム

### (57)【要約】

【目的】 拡張性に優れた画像処理装置及びシステムを 提供する。

【構成】 共通の構成をもつデジタル複写機(ステーション)を複数台、即ち、ステーション1001(アドレス値"0")をステーション1002をステーション1003(アドレス値"2")と、ステーション1003をステーション1004(アドレス値"3")と接続した。ステーション1001~1004をステムを構築する。ステーション1001~1004をステムを構築する。ステーション1001~1004をステムを構築する。ステーション1001~1004を対してあるインタフェース部364では、各々のステーションで生成した画像信号を接続するアドレス値が上位及び下位のステーションから画像信号を入力し、また、接続するアドレス値が上位及び下位のステーションから下位のステーションに、或は、アドレス値が上位のステーションに、或は、アドレス値が下位のステーションに、或は、アドレス値が下位のステーションから上位のステーションにの場信号を中継する。



いに接続して、これらをコントロールする中央制御装置を設けて1つのシステムを構成し、複数のプリンタ部を同時に駆動して高性能のプリント能力を確保するようなシステムなどが提唱されている。

【0003】このようにデジタル複写機を用いたシステム構成を考えた場合、複数プリンタ装置の同時駆動による高プリンティング速度の達成は大きなテーマといえる。

【0004】このようなシステムの構築には、各デジタル複写機に双方向のインタフェースを1つずつ設け、任意のデジタル複写機のリーダ部で読み取られた原稿画像を全てのデジタル複写機のメモリ部に書き込む構成が考えられてきた。

【0005】一方、リーダ部より得られる画像原稿に基づく画像データのみならず多種多様のデータソースに基づく画像データ(例えば、CG画像データ)を出力したいという要求は依然として高く、複数種類のデータ発生源からのデータを処理する機能がデジタル複写機を用いたシステムには求められている。

#### [0006]

【発明が解決しようとする課題】しかしながら上記従来例のシステム構成築では、各デジタル複写データ発生源となる装置の出力インタフェースがN個のデータ転送先装置の入力インタフェースに対してデータを転送しなければならないため、装置のデータ転送能力を考えると接続可能な装置数やインタフェースのケーブル長等が制限されシステム拡張性に欠けるという問題があった。

【0007】本発明は上記従来例に鑑みてなされたもので、システムの拡張性に富む画像処理装置及び画像処理 システムを提供することを目的としている。

## [0008]

【課題を解決するための手段】上記目的を達成するため に本発明の画像処理装置は、以下のような構成からな る。即ち、画像原稿を光学的に読み取る読取手段と、前 記読取手段が読み取った画像をデジタル画像信号に変換 する変換手段と、前記デジタル画像信号を記憶する記憶 手段と、前記デジタル画像信号を第1の外部装置に出力 したり、或は、前記第1の外部装置において生成された デジタル画像信号を入力するように前記第1の外部装置 とのインタフェースをもつ第1インタフェース手段と、 前記デジタル画像信号を第2の外部装置に出力したり、 或は、前記第2の外部装置において生成されたデジタル 画像信号を入力するように前記第2の外部装置とのイン タフェースをもつ第2インタフェース手段と、前記第1 の外部装置において生成されたデジタル画像信号を前記 第2の外部装置に中継したり、或は、前記第1の外部装 置において生成されたデジタル画像信号を前記第2の外 部装置に中継する中継手段と、前記記憶手段に記憶され たデジタル画像信号、或は、前記第1の外部装置におい て生成され前記第1インタフェース手段によって入力さ

れたデジタル画像信号、或は、前記第2の外部装置において生成され前記第2インタフェース手段によって入力されたデジタル画像信号に基づいて画像を形成する画像形成手段とを有することを特徴とする画像処理装置を備える。

【0009】また他の発明によれば、N個の画像処理装 置を有し、前記N個の画像処理装置は各々、画像原稿を 光学的に読み取る読取手段と、前記読取手段が読み取っ た画像をデジタル画像信号に変換する変換手段と、前記・ デジタル画像信号を記憶する記憶手段と、前記デジタル 画像信号を第1の外部装置に出力したり、或は、前記第 1の外部装置において生成されたデジタル画像信号を入 力するように前記第1の外部装置とのインタフェースを もつ第1インタフェース手段と、前記デジタル画像信号 を第2の外部装置に出力したり、或は、前記第2の外部 装置において生成されたデジタル画像信号を入力するよ うに前記第2の外部装置とのインタフェースをもつ第2 インタフェース手段と、前記第1の外部装置において生 成されたデジタル画像信号を前記第2の外部装置に中継 したり、或は、前記第1の外部装置において生成された デジタル画像信号を前記第2の外部装置に中継する中継 手段と、前記記憶手段に記憶されたデジタル画像信号、 或は、前記第1の外部装置において生成され前記第1イ ンタフェース手段によって入力されたデジタル画像信 号、或は、前記第2の外部装置において生成され前記第 2インタフェース手段によって入力されたデジタル画像 信号に基づいて画像を形成する画像形成手段とを有し、 前記N個の画像処理装置すべてに互いに重複し合わない 唯一の値をもつ装置アドレス値  $(A_i, i=1, N)$  が割 り振られ、前記装置アドレス値がAi-1<Ai <Ai+1 となるように、前記N個の画像処理装置各々の第1イン タフェース手段と第2インタフェース手段とを用いて前 記N個の画像処理装置を直列に接続することを特徴とす る画像処理システムを備える。

#### [0010]

【作用】以上の構成により本発明は、読取手段によって 読み取られ変換手段によって変換されたデジタル画像 号、或は、第1の外部装置において生成され第1インタ フェース手段によって入力されたデジタル画像信号、或 は、第2の外部装置において生成され第2インタフェース 手段によって入力されたデジタル画像信号に基づい ス手段によって入力されたデジタル画像信号に基づい とまた、読取手段によって読み取られ変換手段 はって変換されたデジタル画像信号を第1及び/或と 2インタフェース手段によって第1及び/或は第2インタフェース手段によって第1及び/或は第2インタフェース手段によっの外部装置に中継したり、 装置に出力し、また、第1の外部装置に中継したり、 は、第1の外部装置において生成されたデジタル画像信 号を第2の外部装置に中継するよう動作する。

【0011】また他の発明によれば、上記のN個の画像 処理装置を、各々の第1及び第2インタフェースを用い 【0024】図5は上記構成のインタフェイスを用いて タンデムシステムを構築した際に通信線1204~12 07を介して行われる通信に用いられる主なコマンドを 示す図である。

【0025】インタフェイスクリアコマンド(コード"10")は、タンデムシステムにかかわるバラメータをリセットするためのもので、システムアドレスが0に定義されているマスタステーションが自分自身の初期化終了後に、マスタステーションと各スレーブステーションに発行し、マスタステーションではOFFER\*を入力モードに固定する。一方、各スレーブステーションではこのコマンドを受けてATN\*を入力モードに固定し、内部バラメータを初期化する。

【0026】ステータス要求コマンド(コード"03")は、タンデムシステムに接続されているスレープステーションの状態等の情報収集のためのポーリングコマンドで、マスタステーションがインタフェイスクリアコマンド発行後、一定時間をおいて各スレープステーションに向けて発行される。このコマンドはパラメータとしてスレープステーションを指定するための要求先アドレスを含んでいる。

【0027】ステータス転送コマンド(コード"05")は、ステータス要求コマンドにより指定されたスレーブステーションが自分自身の状態をタンデムシステム中の各ステーションに報告するためのコマンドである。マスタステーションからの指定があった場合は一定時間内にこのコマンドを発行しなければならない。この知りには、自分のシステムアドレスや、エラークには、自分のシステムを表わす各種フラグ、用紙の種類や用紙の有無等のパラメータが含まれる。マスケスレーブステーションが一定時間を経過してもステータス転送コマンドを発行しない場合は、マスタステーションは指定したスレーブステーションがタンデムシステム中に接続されていないものと判断する。

【0028】プリントスタートコマンド(コード"01")は、画像を転送するステーションが、どのステーションを使用してプリント動作をするのか、また、使用される各ステーションにどのようにプリント枚数を分配するのか等を指定し、使用されるステーションに画像受信準備をさせるためのコマンドである。このコマンドには、画像転送元アドレス、要求先アドレス、用紙サイズ、プリント枚数等がパラメータとして含まれる。

【0029】画像転送終了コマンド(コード"06") は、画像転送元ステーションが他のステーションに対し て画像転送の終了を報告するためのものである。

【0030】図6はステーション1001~1004に 設けられた操作パネルの表示例を示す図である。図6で はどのステーションが使用可能、或は、使用不可能であ るかの情報が表示されている。 【0031】 [デジタル複写機の詳細な構成(図7~図12)] 図7に本実施例においてステーション1001~1004として用いているデジタル複写機の構成を示す側断面図である。このデジタル複写機は、カラー原稿を読み取り、さらに、デジタル編集処理等を行うカラーリーダ部351と、異なった感光ドラムを持ち、カラーリーダ部351から送られる各色のデジタル画像信号に応じてカラー画像を再現するプリンタ部352で構成される。

【0032】また、図7において、101はCCD、353はデジタル画像処理部、354は図6で言及した操作パネル、355は原稿台ガラス(プラテン)、356は鏡面圧板、357はハロゲンランプ、358~360はミラー、361はCCD101上にハロゲンランプ357とミラー358を収容するキャリッジ、363はミラー359~360を収容するキャリッジ、363はミラー359~360を収容するキャリッジ、364は他ステーション或はIPU1008とのインタフェース(I/F)部である。キャリッジ362は速度v、キャリッジ363は速度v/2で、CCD101の電気的走査(主走査)方向に対して垂直方向に機械的に動くことによって、画像原稿全面を走査(副走査)する。

【0033】 <カラーリーダ部351の構成 > 図8はカラーリーダ部351のデジタル画像処理部353の詳細な構成を示すブロック図である。原稿台ガラス355上のカラー原稿はハロゲンランプ357で露光され、その反射像がCCD101にて撮像され電気信号に変換され、その電気信号がデジタル画像処理部353に入力される。

【0034】CCD101から入力された電気信号は、A/D変換器及びサンプルホールド(S/H)回路102においてサンプルホールドされてA/D変換され、RGB成分のデジタル信号が生成される。そのRGBデータはシェーディング回路103にてシェーディング補正及び黒補正がなされ、入力マスキング回路104に不図示のCPUからの信号126によって制御される)では画像原稿から生成された画像信号( $A_1 \sim A_3$ 側)、或は、外部装置から画像信号( $B_1 \sim B_3$ 側)のいづれかを選択し、その選択された信号を変倍回路105に入力する。変倍回路105は主走査方向への拡大もしくは縮小を行い、その結果をLOG回路123及びセレクタ125(不図示のCPUからの信号127によって制御される)に入力する。

【0035】さてLOG回路123の出力はメモリ部106に入力され、ビデオデータが記憶される。メモリ部106にはYMC成分データでカラーデータが格納されており、そのカラーデータは後述する4個の感光ドラムへの潜像形成のそれぞれのタイミングに合わせて読み出される。

倍回路105→LOG回路123→メモリ部106→セレクタ125 (A入力を選択)→マスキングUCR回路107→γ回路109→エッジ強調回路110→ブリンタ部352

②ビデオバスセレクタ130及びその周辺回路の信号設... 定

以下の通りである。

【0046】信号506、信号513、信号528、信号529、→ハイ"1"

信号537→ハイ"1"

信号509、511、517→X

信号521→X

信号537→ハイ"1"

(外部インタフェース出力モード)

**のビデオの流れ...** 

以下の通りである。

【0047】画像原稿→CCD101→A/D及びS/H回路102→シェーディング回路103→入力マスキング回路104→セレクタ124 (A入力を選択)→変倍回路105→セレクタ125 (B入力を選択)→マスキングUCR回路107→γ補正回路109→エッジ強調回路110→ビデオバスセレクタ130→ビデオインタフェース205→外部へ

②ビデオバスセレクタ130及びその周辺回路の信号設.. 定

以下の通りである。

【0048】信号506、信号513→ハイ"1"

信号509、信号511→X

信号517、信号521、信号528、信号529→ロー"0"

信号537→ハイ"1"

(外部インタフェース入力モード)

**ロ**ビデオの流れ...

以下の通りである。

【0049】外部から→ビデオインタフェース205→ビデオパスセレクタ130→セレクタ124 (B入力を選択)→変倍回路105→LOG回路123→メモリ部106→セレクタ125 (A入力を選択)→マスキングUCR回路107→γ補正回路109→エッジ強調回路110→プリンタ部352

でこでメモリ106の副走査ライトイネーブルは領域生成部に入力する536が用いられる。

【0050】 ②ビデオセレクタ及びその周辺回路の I / O 設定

以下の通りである。

【0051】信号506→ロー"0"

信号509→ロー"0"

信号511→X

信号513→ハイ"1"

信号517→ロー"0"

信号521、信号528→ハイ"1"

信号529→ロー"0"

信号537→ロー"0"

<プリンタ部352の構成>図7において、301はレーザ光を感光ドラム上に走査させるポリゴンスキャナであり、302は初段のマゼンタ (M)の画像形成部であり、303~305は各々、同様の構成のシアン

(C), イエロ(Y), ブラック(B) の各色についての画像形成部である。

【0052】図10に示すように、ポリゴンスキャナ301は、レーザ制御部(不図示)によりMCYBk独立に駆動されるレーザ素子401~404からのレーザビームは各色成分のデータに基づいて感光ドラム上を走査する。405~408は、走査されたレーザビームを検知し主走査同期信号を生成するBD検知部である。本実施例のように2枚のポリゴンミラーを同一軸上に配置し、1つのモータで回転させる場合は、例えば、M,CとY,Bk成分に基づくレーザビームでは主走査の走査方向が互いに逆方向になる。そのため、通常、M,C画像に対して、Y,Bk画像データは主走査方向に対して鏡像になるようにする。

【0053】マゼンタ (M) 画像形成部302において、318はレーザ光の露光により潜像形成する感光ドラム、303は感光ドラム318上の潜像にトナー現像を行う現像機、304は現像機313に設置され、現像パイアスを印加してトナー現像を行うスリーブであり、315は感光ドラム318を所望に電位に帯電させる1次帯電器、317は転写後の感光ドラム318の表面を清掃するクリーナ、316はクリーナ317で清掃された感光ドラム318の表面を除電し1次帯電器315において良好な帯電を得られるようにする補助帯電器、330は感光ドラム318上の残留電化を消去する前露光ランプであり、319は転写ベルト306の背面から放電を行い感光ドラム318上のトナー画像を転写部材

(記録用紙など) に転写する転写帯電器である。

【0054】309、310は転写部材を収納するカセットであり、308はカセット309、310から転写部材を供給する給紙部であり、311は給紙部308により給紙された転写部材を転写部材に吸着させる吸着帯電器であり、312は転写ベルト306の回転に用いられると同時に吸着帯電器311と対になって転写ベルト306に転写部材を吸着帯電させる転写ベルトローラである。

【0055】324は転写部材を転写ベルト306から分離し易くするための除電帯電器、325は転写部材が転写ベルト306から分離する際の剥離放電による画像乱れを防止する剥離帯電器、326~327は分離後の転写部材上のトナーの吸着力を補い画像乱れを防止する定着前帯電器である。322~323は転写ベルト306を除電し転写ベルト306を静電的に初期化するため

タを取り入れずただデータを中継して別のステーション 或は/及びIPUに転送する時には"自装置中継"と言 う。また、自装置のアドレス値より小さいアドレス値を もつステーションは"下位アドレス装置"と、大きいア ドレス値をもつステーションは"上位アドレス装置"と いう。

#### [0065]

モード1:IPU→自装置中継→下位アドレス装置

モード2: IPU→自装置中継→上位アドレス装置

モード3: IPU→自装置

モード4:下位アドレス装置→自装置中継→上位アドレス装置

モード5:下位アドレス装置→自装置

モード 6:上位アドレス装置→自装置中継→下位アドレス装置

モード7:上位アドレス装置→自装置

モード8:自装置→IPU

モード9:自装置→下位アドレス装置

モード10:自装置→上位アドレス装置

モード11: IPU→自装置中継→上位アドレス装置及び

下位アドレス装置

モード12: IPU→自装置及び自装置中継→下位アドレ

ス装置

モード13: IPU→自装置及び自装置中継→上位アドレス共衆

モード14: IPU→自装置及び自装置中継→上位アドレス装置及び下位アドレス装置

モード15: 下位アドレス装置→自装置及び自装置中継→ 上位アドレス装置

モード16:上位アドレス装置→自装置及び自装置中継→ 下位アドレス装置

モード17: 自装置→IPU及び下位アドレス装置

モード18: 自装置→IPU及び上位アドレス装置

モード19:自装置→上位アドレス装置及び下位アドレス 装置

モード20: 自装置→IPU及び上位アドレス装置及び下位アドレス装置

なお、IPU1008とのデータ送受信及び中継にはインタフェース201が、下位アドレス装置とのデータ送受信及び中継にはインタフェース202が、そして、上位アドレス装置とのデータ送受信及び中継にはインタフェース203が用いられる。

【0066】このように、各ステーションが上位アドレス及び/或は下位アドレスのステーションへのデータ中継機能を有するので、これにより、あるステーションがアドレス値が遠く離れているステーションへのデータ転送する場合でも、その間に位置するステーションが次々にデータを中継することによりデータが送られることになる。従って、各ステーションからみれば、何台ステーションが接続されても、実際のデータ転送はアドレス値

ですぐ隣のアドレス値をもつ2つのステーションとのデータ送受信と、IPUとのデータ送受信のみとなるので、最大で3つの転送先(或は転送元)とのデータ送受信能力を備えれば良いことになる。

【0067】このように本実施例のデジタル複写機は、以上のようなデータ送受信及び中継モードを有しているので、タンデムシステムに何台のステーションが接続されようとも、各ステーション(デジタル複写機)のデータ転送先(或は転送元)は最大3つに限定されるので、このデジタル複写機を1つのステーションとして用い、図1~図2に示すように接続する限り、何台でもステーションを接続してデータの転送を行うことができる。

【0068】次に、各モードにおけるCPUからの制御信号BTCN0~BTCN10の状態と画像ビデオ信号と同期信号の流れは以下の通りである。

【0069】 <モード1>

BTCN0→ハイ"1"

BTCN1→□- "0"

BTCN2→□- "0"

BTCN3→□- "0"

BTCN4→□- "0"

 $BTCN5 \rightarrow X$ 

 $BTCN6 \rightarrow X$ 

B T C N 7→ハイ "1"

 $BTCN8\rightarrow X$ 

BTCN9→ハイ"1"

B T C N 10→□- "0"

ただし、Xは該当するモードの処理に当たっては無関係の信号を示す。

【0070】画像ビデオ信号と同期信号の流れは、図1 1に示す信号線参照番号に基づくなら以下のようにな

 $[0071]238\rightarrow219\rightarrow221$ 

 $222 \rightarrow 220 \rightarrow 228 \rightarrow 225$ 

 $238 \rightarrow 236 + 220 \rightarrow 226 \rightarrow 225$ 

くモード2>

BTCN0→ハイ"1"

BTCN1→□- "0"

BTCN2→□- "0"

 $BTCN3 \rightarrow X$ 

BTCN4→ハイ"1"

BTCN5→p- "0"

BTCN6→□- "0"

BTCN7→ハイ"1"

BTCN8→□- "0"

BTCN9→ハイ"1"

BTCN10→□- "0"

画像ビデオ信号と同期信号の流れは、図11に示す信号 線参照番号に基づくなら以下のようになる。

 $[0072]238\rightarrow219\rightarrow221$ 

```
くモード12>
BTCNO \rightarrow X
BTCN1→ハイ"1"
                                               BTCN0→ハイ"1"
                                               BTCN1→□- "0"
BTCN2\rightarrow X
                                               BTCN2→□- "0"
BTCN3→□- "0"
B T C N 4 → □ - "0"
                                               BTCN3→□- "0"
                                               BTCN4→□- "0"
BTCN5\rightarrowX
                                               BTCN5\rightarrowX
BTCN6 \rightarrow X
                                               BTCN6→ハイ"1"
BTCN7→□- "0"
                                               BTCN7→ハイ"1"
BTCN8\rightarrowX
BTCN9→ハイ"1"
                                               BTCN8\rightarrowX
                                               BTCN9→ハイ"1"
BTCN10→□- "0"
                                               B T C N 10→□- "0"
画像ビデオ信号と同期信号の流れは、図11に示す信号
                                               画像ビデオ信号と同期信号の流れは、図11に示す信号
線参照番号に基づくなら以下のようになる。
                                               線参照番号に基づくなら以下のようになる。
 [0079]238\rightarrow220\rightarrow228\rightarrow225
238 \rightarrow 236 + 220 \rightarrow 226 \rightarrow 225
                                               [0082]238\rightarrow219\rightarrow221
くモード10>
                                               222 \rightarrow 220 \rightarrow 238
                                               222 \rightarrow 220 \rightarrow 228 \rightarrow 225
BTCNO\rightarrow X
                                               238 \rightarrow 236 + 220 \rightarrow 226 \rightarrow 225
BTCN1→ハイ"1"
                                               <モード13>
BTCN2 \rightarrow X
                                               BTCN0→ハイ"1"
BTCN3→X
BTCN4→ハイ"1"
                                               BTCN1→□- "0"
BTCN5→□- "0"
                                               BTCN2→□- "0"
BTCN6→□- "0"
                                               BTCN3 \rightarrow X
BTCN7→ハイ"1"
                                               BTCN4→ハイ"1"
BTCN8→□- "0"
                                               BTCN5→□- "0"
BTCN9→ハイ"1"
                                               BTCN6→□- "0"
                                               BTCN7→ハイ"1"
BTCN10→□- "0"
画像ビデオ信号と同期信号の流れは、図11に示す信号
                                               BTCN8→□- "0"
                                               BTCN9→ハイ"1"
線参照番号に基づくなら以下のようになる。
                                               B T C N 10→□- "0"
 [0080] 238 \rightarrow 220 \rightarrow 228 \rightarrow 233 \rightarrow 237
238 \rightarrow 236 + 220 \rightarrow 226 \rightarrow 234 \rightarrow 237
                                               画像ビデオ信号と同期信号の流れは、図11に示す信号
                                               線参照番号に基づくなら以下のようになる。
くモード11>
BTCN0→ハイ"1"
                                               [0083]238\rightarrow219\rightarrow221
BTCN1→□- "0"
                                               222 \rightarrow 220 \rightarrow 238
B T C N 2 → □ - "0"
                                               222 \rightarrow 220 \rightarrow 228 \rightarrow 233 \rightarrow 237
BTCN3→□- "0"
                                               238 \rightarrow 236 + 220 \rightarrow 226 \rightarrow 234 \rightarrow 237
BTCN4→□- "0"
                                               くモード14>
BTCN5→□- "0"
                                               BTCN0→ハイ"1"
BTCN6→□- "0"
                                               BTCN1→□- "0"
BTCN7→ハイ"1"
                                               BTCN2→□- "0"
BTCN8→□- "0"
                                               BTCN3→□- "0"
BTCN9→ハイ"1"
                                               BTCN4→□- "0"
BTCN10→□- "0"
                                               BTCN5→□- "0"
                                               BTCN6→□- "0"
画像ビデオ信号と同期信号の流れは、図11に示す信号
線参照番号に基づくなら以下のようになる。
                                               BTCN7→ハイ"1"
                                               BTCN8→□- "0"
[0081] 238 \rightarrow 219 \rightarrow 221
                                               BTCN9→ハイ"1"
222 \rightarrow 220 \rightarrow 228 \rightarrow 225
                                               BTCN10→□- "0"
222 \rightarrow 220 \rightarrow 228 \rightarrow 233 \rightarrow 237
238 \rightarrow 236 + 220 \rightarrow 226 \rightarrow 225
                                               画像ビデオ信号と同期信号の流れは、図11に示す信号
238 \rightarrow 236 + 220 \rightarrow 226 \rightarrow 234 \rightarrow 237
                                               線参照番号に基づくなら以下のようになる。
```

BTCN3→□- "0"

BTCN4→□- "0"

BTCN5→□- "0"

BTCN6→□- "0"

BTCN7→ハイ"1"

BTCN8→□- "0"

BTCN9→ハイ"1"

BTCN10→□- "0"

画像ビデオ信号と同期信号の流れは、図11に示す信号 線参照番号に基づくなら以下のようになる。

 $[0090]238\rightarrow219\rightarrow221$ 

 $238 \rightarrow 220 \rightarrow 222$ 

 $238 \rightarrow 228 \rightarrow 225$ 

 $238 \rightarrow 228 \rightarrow 233 \rightarrow 237$ 

 $238 \rightarrow 220 + 236 \rightarrow 226 \rightarrow 225$ 

 $238 \rightarrow 220 + 236 \rightarrow 226 \rightarrow 234 \rightarrow 237$ 

[IPUの構成説明]図12は画像メモリユニット(IPU)1008の内部構成を示すプロック図である。IPU1008は、外部機器のカラー画像信号(各ステーションのカラーリーダ部351からの画像データやホスト1009からの画像データ)を画像メモリ604に記憶する機能と、外部機器(ここでは各ステーションのカラーリーダ部351)と同期をとって外部機器に画像メモリに記憶されたデータを出力する機能を有する。

【0091】次にそれぞれの機能について説明する。

(1) カラー画像信号の画像メモリへの書き込み 入力モードに設定された外部インタフェース609から 入力されるRGB信号616~618(各8ピット) は、トライステートバッファ610と信号線620~6 22を介して周波数変換部613(FIFOが使用され ている)に送られる。この時、トライステートバッファ 610及び612はイネーブル状態に、また、別のトラ イステートバッファ611はディスイネーブルになるよ うにCPU603で制御される。

【0092】次に周波数変換部613では書き込みクロ ック信号として外部クロック (3ビットの信号618の 内の1ビット)、書き込みリセット信号として外部主走 査同期信号(3ピットの信号618の内の1ピット)、 書き込みイネーブル信号として外部主走査同期信号(3 ビットの信号618の内の1ビット)を用い、一方、読 **み出しクロック信号として内部クロック(VCKIP** U)、読み出しリセット信号として内部主走査同期信号 (外部主走査同期信号及びVCKIPUによって内部S YNC発生器 6 1 4 で生成される HSYNCIPU)、 読み出しイネーブル信号(内部主走査同期信号及びVC KIPUによりエリアイネーブル生成器 (不図示) によ り発生されるENIPU2)を制御信号として用いるこ とにより、外部の画像クロックとメモリユニット内の画 像クロックとの同期がとられ(主走査同期信号はカラー) リーダ部351のものが使用される)、ここからの出力

信号623~625はデータコントローラ607を介して画像メモリ604に書き込まれる。

【0093】なお、画像メモリ604は1画素について RGB各8ビット計24ビット分の容量を持ち、この時のメモリ制御信号の制御は、外部副走査イネーブル信号 (2ビットの信号619の内の1ビット)やHSYNC IPU等に基づいてセレクタ608を介して、アドレスコントローラ606によって行なわれる。

【0094】次にホスト1009から画像メモリ604 への書き込みについて説明する。

【0095】ホスト1009からCPU603へは、例えば、GPIB等で送られた画像データが外部インタフェース609及び信号線601を介してCPU603のメモリ(不図示)に蓄積される。そして、CPU603がアドレスコントローラ605、データコントローラ607、セレクタ608を制御して、画像メモリ604にホスト1009からの画像データを書き込むことで実現される。ここで、この画像転送はDMAを用いても良い。

# (2) 外部機器へのカラー画像データ出力

画像メモリ604に記憶されたデータは、データコントローラ607、トライステートバッファ611を経て、外部インタフェース609を介して、カラーリーダ部351の外部インタフェースに対して出力されるように、外部インタフェース609、トライステートバッファ612から入力される主走査同期信号及び副走査同期信号に基づいてアドレスコントローラ606で生成されるアドレスにより画像メモリ604から読み出される。この時、ENIPU2はディスイネーブル状態に、トライステートバッファ610はディスイネーブル状態になるようCPU603で制御される。

【0096】次に、以上の構成のタンデムシステムを用いて、ある一つステーションのリーダの原稿台上に置かれた原稿画像を複数のステーションから出力する際の手順を説明する。

【0097】図1に示すように4台のステーション1001~1004がタンデムシステムに接続されていて、ステーション1001のカラーリーダ部351のプラテン555上に原稿画像となるものが置かれているとする。ステーション1001のカラーリーダ部351の図6に示すような操作パネルの画面を操作して、ステーション1002~1004を確認した後、全てのステーション1001~1004を確認した後、全てのステーション1001~1001~2ヶーを押下すると、これを契機にしてステーション1001~1001~1001~2ヶートコマンに向けてプリントスタートコマンドを発行する。ステーション1002~1004は、この

他のステーションを表示することによって、利用者の便 宜を図っている。

【0110】従って本実施例に従えば、1つのステーションのプラテンに置かれた原稿画像を入力してデジタル画像データに変換し、そのデータを他のステーションに転送して、原稿画像を入力したステーションのみならず、他のステーションからも同様の画像をプリント出力することができる。

【0111】なお本実施例で用いた複数のステーションにはマスタとスレーブという主従関係がある例について説明したが本発明はこれに限定されるものではない。例えば、タンデムシステムにおいて、マスタステーションを定義せず、即ち、マスタステーションのみが用いているインタフェースクリアコマンドとステータス要求コマンドをコマンド体系の中に用意せず、各々のステーションが電源立ち上げ時の自分自身の初期化が終了するとその後一定時間間隔で(もちろん他のステーションが何もコマンドを送っていない合間に)ステータス転送コマンドを発行するような構成としても良い。

【0112】この場合、システム全体を制御するマスタステーションを定義しないので、互いに対するステーションのステータス転送タイミング制御やその情報の授受確認が難しくシステム全体のスループットのある程度の低下は免れないが、ステーション相互の通信制御やコマンド体系は簡略化することができる。

【0113】また本実施例では図11の論理回路が示すように各ステーションが上位アドレス装置(ステーション)と下位アドレス装置(ステーション)との間で双方向のビデオ画像信号送受信を行えるような構成としたが本発明はこれに限定されるものではない。例えば、図らば、図の論理回路図が示すように、下位アドレス装置からは、アオ画像信号送信のみを上位アドレス装置を構成しても良い。この場合、その装置をステーションとはではでは、その表でない。のステーションへのビデオ画像信号の転送は可能となるが、上位アドレスのステーションへのビデオ画像信号の転送は不可能となる。

【0114】図13に示す回路の構成と、その回路における画像ビデオ信号の流れを図11で説明した回路と比較して相違点のみを説明すると以下のようになる。

【0115】まずインタフェース202はビデオ画像信号入力専用となり、双方向パッファ209に代わってトライステートパッファ701が設けられる。トライステートパッファ701には制御信号BTCN4のみがG端子に印加される。トライステートパッファ701は、BTCN4がロー"0"のときにイネーブルに、ハイ"1"のときにハイインビーダンスとなる。

【0116】次にインタフェース203はビデオ画像信

号出力専用となり、双方向バッファ210に代わってトライステートバッファ702が設けられる。トライステートバッファ702には制御信号BTCN6のみがG端子に印加される。トライステートバッファ702は、BTCN6がロー"0"のときにイネーブルに、ハイ"1"のときにハイインピーダンスとなる。

【0117】また、上位アドレスのステーションから下位アドレスへのステーションへのビデオ画像信号の中継は行わないので、D型フリップフロップ213とトライステートバッファ214は削除される。また、制御信号BTCN3、BTCN5、BTCN7は用いない。

【0118】以上の変更によって、データ送受信転送モードは、モード2~5、モード8、モード10、モード13、モード15、モード18の9つとなる。

【0119】このように構成することで、タンデムシステムを構築したときに画像データの転送方向に関して制限が設けられる、即ち、あるステーションで画像原稿の読み込みを行うとその画像出力に関して自分のアドレス値より上位のアドレス値をもつステーションしか用いることができなくなるが、接続可能なステーション台数に制限はなく、かつ、データ転送制御がより簡単にできるという利点がある。

【0120】尚、本発明は、複数の機器から構成されるシステムに適用しても良いし、1つの機器から成る装置に適用しても良い。また、本発明は、システム或は装置にプログラムを供給することによって達成される場合にも適用できることはいうまでもない。

#### [0121]

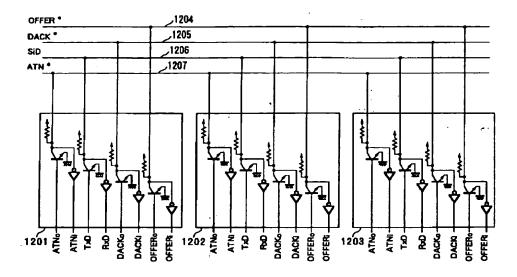
【発明の効果】以上説明したように本発明によれば、画像処理装置は読取手段によって読み取られ変換手段によって変換されたデジタル画像信号を第1及び/或は第2外部装置との間でデジタル画像信号を入出力し、また、第1の外部装置において生成されたデジタル画像信号を第2の外部装置に中継したり、或は、第1の外部装置に中継するので、実際の画像信号を第2の外部装置に中継するので、実際の画像信号転送は最大2ケ所とだけとなり、画像転送能力を抑えて装置を構成できるという効果がある。

【0122】また他の発明によれば、上記の画像処理装置をN個用い画像処理装置各々の第1及び第2インタフェースによって、N個の画像処理装置を直列に接続して画像処理システムを構成することができるので、任意の個数の画像処理装置を用いてシステムを構成しても、任意の画像処理装置からどの画像処理装置に対しても画像信号を転送でき画像形成を行わせることができるという効果がある。これにより、柔軟な拡張性をもったシステムを容易に構築することができるという利点がある。

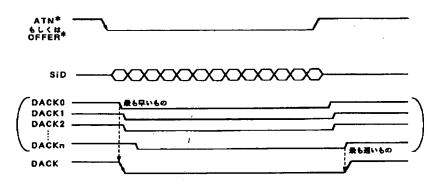
# 【図面の簡単な説明】

【図1】本発明の代表的な実施例であるカラー複写機を

【図3】



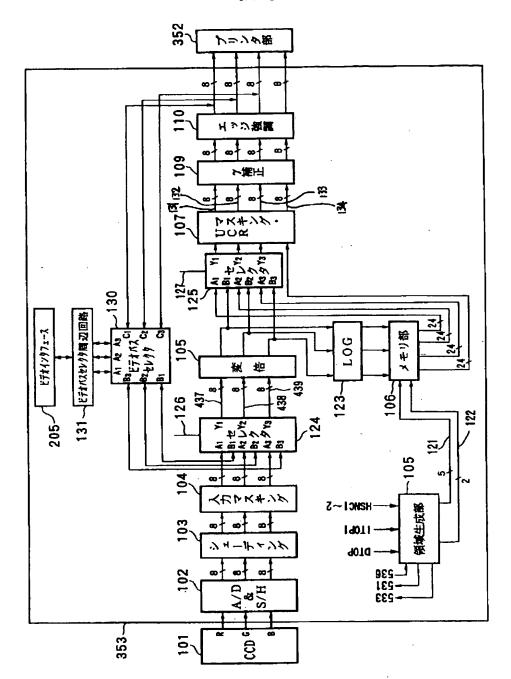
【図4】



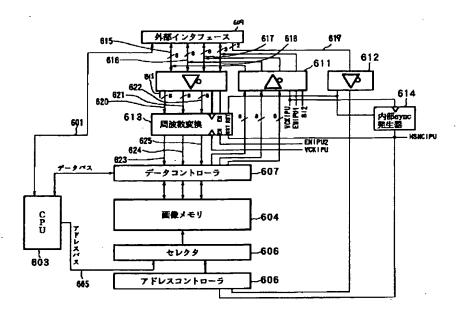
【図5】

コード	コマンド	内 容
10	インタフェースクリア	マスタスチーションが電源立ち上げ時の 自分自身の初期化終了後に発行
0 1	プリントスタート	画像の転送元が発行 スタート要求元アドレス・スタート要求先アドレス・ 用紙選択・枚数などが含まれる
0.8	ステータス要求	マスタステーションが一定開発で発行する 要求先アドレスを含む
0 5	ステータス転送	マスタステーションの発行するステータス要求に応えて、 スレープステーションは一定時間以内に このコマンドを発行する 自分のアドレスに続いてプリンタステータスや エラーの有り無しなどを含む
0.6	西伊斯送於了	音像の転送元が画像転送終了後に発行

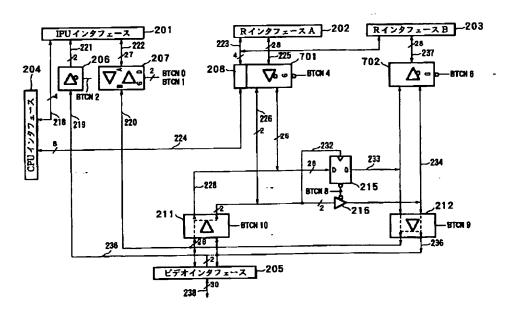
【図8】



【図12】



【図13】



フロントページの続き

(72)発明者 歌川 勉

東京都大田区下丸子3丁目30番2号 キャ ノン株式会社内